

## Førsteårsprojekt F2008

### Nogle algoritmer på grafer

Peter Sestoft  
2008-02-19



IT University of Copenhagen

www.itu.dk

### Oversigt for i dag

- Definition: graf og orienteret graf
- Repræsentation ved kantlister
- Bredde-først gennemløb
- Dybde-først gennemløb
- Topologisk sortering
- De mysteriøse generiske typer:

```
class Graph<E extends Edge<N>,  
          N extends Node> { ... }
```

- Opgaver



IT University of Copenhagen

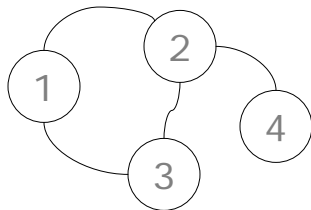
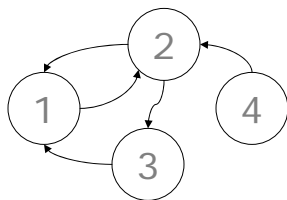
www.itu.dk

## Definition af ikke-orienteret graf

- En graf  $G = (V, E)$  består af
  - en mængde  $V$  af knuder
  - en mængde  $E \subseteq V \times V$  af kanter
- Der er en kant  $e = v_1 \rightarrow v_2$  hvis  $(v_1, v_2) \in E$
- I en ikke-orienteret graf gælder:  
 $(v_1, v_2) \in E \Leftrightarrow (v_2, v_1) \in E$
- Med andre ord  
 $v_1 \rightarrow v_2 \Leftrightarrow v_2 \rightarrow v_1$

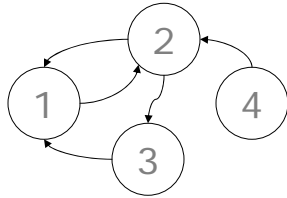


## Eksempler


$$V = \{ 1, 2, 3, 4 \}$$
$$E = \{ (1,2), (2,1), (1,3), (3,1), (2,3), (2,3), (2,4), (4,2) \}$$

$$V = \{ 1, 2, 3, 4 \}$$
$$E = \{ (1,2), (2,1), (3,1), (2,3), (4,2) \}$$


## Repræsentation af graf med kantlister

- For hver knude er der en liste af kanter fra den knude



1: [(1,2)]
2: [(2,1), (2,3)]
3: [(3,1)]
4: [(4,2)]



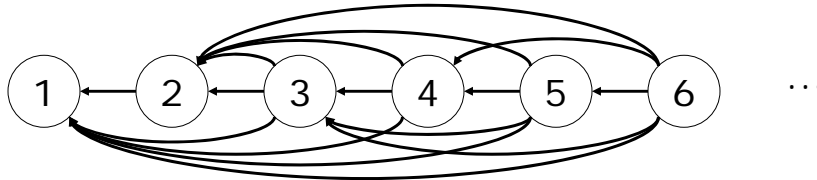
## (Kant)relationer i orienterede grafer

- Kantrelationen er *refleksiv* hvis  
 $v_1 \rightarrow v_1$   
for alle knude  $v_1$
- Kantrelationen er *transitiv* hvis  
 $v_1 \rightarrow v_2$  og  $v_2 \rightarrow v_3 \Rightarrow v_1 \rightarrow v_3$   
for alle knuder  $v_1, v_2, v_3$
- Kantrelationen er *symmetrisk* hvis  
 $v_1 \rightarrow v_2 \Rightarrow v_2 \rightarrow v_1$   
for alle knuder  $v_1, v_2$

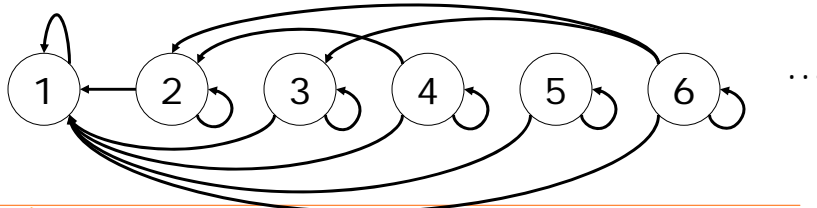


## Eksempler på sæere grafer

- Ordning:  $a \rightarrow b$  siger *a større end b*



- Delelighed:  $a \rightarrow b$  siger *a delelig med b*

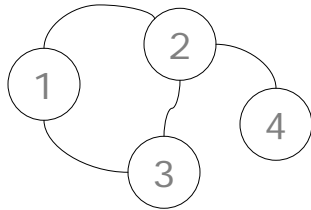


## Klasse Graph i vejdataprogrammet bruger kantlisterepræsentation

- Skelner
  - Ikke-orienterede kanter
  - Orienterede kanter (= ensrettet vejstump)
- En Node har et knudenummer, index
- En Edge har to Nodes  $v_1$  og  $v_2$
- En Graph har for hver knude
  - en `ArrayList<Edge>` af ikke-orienterede kanter, både til og fra knuden, og af de orienterede kanter der udgår fra knuden
  - en `ArrayList<Edge>` af de orienterede kanter der indgår til knuden



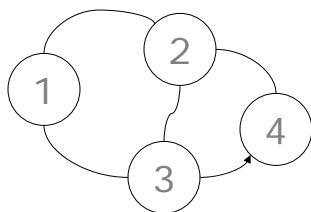
## Ikke-orienterede kanter i vejdataprogrammet



```
1: [(1,2),(1,3)]
   []
2: [(2,1),(2,3),(2,4)]
   []
3: [(3,1),(3,2)]
   []
4: [(4,2)]
   []
```



## Blandet ikke-orienterede og orienterede kanter



```
1: [(1,2),(1,3)]
   []
2: [(2,1),(2,3),(2,4)]
   []
3: [(3,1),(3,2),(3,4)]
   []
4: [(4,2)]
   [(3,4)]
```

Indgående,  
orienteret kant



## Data i klasse Graph<E,N>

- Alle knuder, nummereret fra 1:

```
ArrayList<N> nodes;
```

- NB: `nodes.get(0)` er null
- NB: `nodes.size()` = antal knuder + 1
- Ikke-orienterede samt udgående orienterede kanter:

```
ArrayList<ArrayList<E>> edges;
```

- NB: `edges.get(0)` er den tomme arrayliste
- NB: `edges.size()` = antal knuder + 1
- Orienterede indgående kanter:

```
ArrayList<ArrayList<E>> reverse_edges;
```

## Når alle kanter er ikke-orienterede (`edge.direction == BOTH`)

- Alle kanter til og fra knude `node`:

```
edges.get(node.index)
```

- Opregn alle nabo-knuder:

```
for (Edge<Node> edge : edges.get(node.index))  
{  
    Node neighbour = edge.getOtherEnd(node);  
    ...  
}
```



## Bredde-først gennemløb (BFS), ikke-orienteret graf

- Lav en *kø* af knuder der skal besøges
- Læg startknuden i køen
- Så længe der er noget i køen
  - Tag knude  $v$  fra køen
  - Hvis  $v$  ikke er besøgt allerede
    - Marker  $v$  besøgt
    - Læg alle  $v$ 's naboer i køen



## Eksempel på bredde-først gennemløb, uorienteret graf

- Goodrich & Tamassia page 314



## Bredde-først gennemløb, uorienteret graf

```
HashSet<Node> exploredNodes = new HashSet<Node>();
Queue<Node> toVisit = new LinkedList<Node>();

toVisit.offer(start);
while (!toVisit.isEmpty()) {
    Node v = toVisit.poll();
    if (!exploredNodes.contains(v)) {
        System.out.print(v.index + " ");
        exploredNodes.add(v);
        for (Edge<Node> edge : graph.edges.get(v.index)) {
            Node w = edge.getOtherEnd(v);
            toVisit.offer(w);
        }
    }
}
```

enqueue

dequeue



## Dybde-først gennemløb (DFS)

- Lav en *stak* af knuder der skal besøges
- Læg startknuden på stakken
- Så længe der er noget på stakken
  - Tag knude *v* fra stakken
  - Hvis *v* ikke er besøgt allerede
    - Marker *v* besøgt
    - Læg alle *v*'s naboer på stakken





## Eksempel på dybde-først gennemløb, uorienteret graf

- Goodrich & Tamassia side 304



## Når alle kanter er orienterede (edge.direction != BOTH)

- Alle kanter ud fra knude `node`:

```
edges.get(node.index)
```

- Antal kanter ud fra `node`, dens *outdegree*:

```
edges.get(node.index).size()
```

- Alle kanter ind til knude `node`:

```
reverse_edges.get(node.index)
```

- Antal kanter ind til `node`, dens *indegree*:

```
reverse_edges.get(node.index).size()
```



## Topologisk sortering af en dag

- Forudsætning: Ingen kredse
- Anvendelser:
  - Rækkefølge af aktiviteter i et byggeprojekt
  - Genberegningsrækkefølge i regneark;  
jvfr Excels Værktøjer > Revision
- Faktum: I en endelig acyklisk graf er der en knude uden indgående kanter
- Se Goodrich & Tamassia §6.4.4



## Algoritme til topologisk sortering

- Gentag indtil ikke flere knuder:
  - Vælg en knude  $u$  uden indgående kanter
  - Sæt  $u$  i den topologisk ordnede liste
  - Fjern  $u$  fra grafen, og fjern alle kanter der udgår fra  $u$
- Hvis grafen indeholder en kreds så standser algoritmen inden alle knuder er behandlet (kredsen mangler nemlig)



## Effektiv topologisk sortering

- Lav en `HashMap<Node,Integer>` med aktuell indgrad for hver knude
- Vedligehold en stak med de knuder der har indgrad = 0
- Gentag indtil stakken er tom
  - Tag en knude  $u$  fra stakken
  - Sæt  $u$  i den topologiske orden
  - For hver kant fra  $u$  til en knude  $t$ , tæl  $t$ 's indgrad ned med 1
  - Hvis  $t$ 's indgrad bliver 0, læg  $t$  på stakken
- Køretid  $O(|N| + |E|)$



## Eksempel

- Goodrich & Tamassia side 328



## Generiske typer i Edge<N>

- Node er klassen af knuder
- Edge<N> er klassen af kanter som forbinder to knuder af type N
  - Det giver kun mening hvis N er Node eller en subklasse af Node
  - Derfor

```
class Edge<N extends Node> { ... }
```



## Generiske typer i Graph<E,N>

- Graph<E,N> er klassen af grafer med kanter af type E og knuder af type N
- Det giver kun mening
  - hvis N er Node eller en subtype af Node, og
  - hvis E er en kant mellem to N'er

- Derfor

```
class Graph<E extends Edge<N>,
           N extends Node> { ... }
```

- Dvs. graf med kanter af type E og knuder af type N, hvor N er en knudetype, og E er en kanttype der forbinder N-knuder



## Vejdatasættet som subklasser af Node, Edge, Graph

- Subklasse KrakNode af Node
  - Tilføjer geografiske koordinater
- Subklasse KrakEdge af Edge
  - Tilføjer vejstykkets navn, længde, husnumre, postnumre, køretid, ...
- Der gælder
  - KrakNode extends Node
  - KragEdge extends Edge<KrakNode>
- Og vejdatagrafen har type
  - Graph<KrakEdge, KrakNode>



## Opgaver, se seddel 4

- Eksperimenter med bredde-først gennemløb
- Tilføj niveauer til bredde-først
- Implementer dybde-først gennemløb
- Detekter kredse
- Implementer topologisk sortering

